

# 对一个求 $\epsilon$ 最优解算法的修正

邓乃扬<sup>①</sup> 王兆智

(基础科学部)

**摘 要** 考虑在实际中常用到的非线性最小二乘问题,指出了某文算法收敛性证明中的错误。对该算法加以修正后,证明了有限步终止性。

**关键词** 非线性最小二乘问题;简单界约束; $\epsilon$ 最优解

**中图分类号** O241.2

## Correction on Algorithm of $\epsilon$ -optimal Solution

Deng Naiyang Wang Zhaozhi

(Department of Basic Sciences)

**Abstract** An error about the convergence proved in some paper is pointed out. After correcting the algorithm, the convergence is proved.

**Key words** nonlinear least square problem; simple bounds;  $\epsilon$ -optimal solution

考虑在实际应用中经常用到的非线性最小二乘问题<sup>[1,2]</sup>

$$(P) \quad \min f(x) = \|F(x)\|^2/2 = \sum_{i=1}^m F_i^2(x)/2$$

$$s. t. \quad l \leq x \leq u \quad x \in R^n$$

这里  $F(x) = (F_1(x), \dots, F_n(x))$ ,  $F_i(x) \in C^2$ ;  $l, u$  是  $n$  维向量。

定义点  $x$  的  $\epsilon(\epsilon > 0)$  起作用集为

$$A^\epsilon = A_l^\epsilon \cup A_u^\epsilon, \text{ 其中 } A_l^\epsilon = \{i | x_i < l_i + \epsilon\}, A_u^\epsilon = \{i | x_i > u_i - \epsilon\}$$

下面条件称为  $\epsilon$  最优性条件:

$$\begin{cases} |g_i| < \bar{\epsilon} & i \notin A^\epsilon & (1) \\ g_i > -\bar{\epsilon} & i \in A_l^\epsilon & (2) \\ g_i < \bar{\epsilon} & i \in A_u^\epsilon & (3) \end{cases}$$

其中  $g_i = \partial f(x) / \partial x_i$ ,  $\bar{\epsilon} > 0$ 。相应地,满足  $\epsilon$  最优性条件的解  $x$  称为  $\epsilon$  最优解。

## 1 算法及其修正

考虑子问题

收稿日期:1996-01-26

<sup>①</sup>邓乃扬,北京清华东路 17 号中国农业大学(东校区)71 信箱,100083

$$(P_1) \quad \min \phi_1(p) = g^T p + p^T B p / 2$$

$$\text{s. t.} \quad \|Dp\| \leq \Delta \quad p \in \mathbb{R}^n$$

$$p_i = 0 \quad i \in A^c$$

其中  $B = J(x)^T J(x)$ ,  $J(x) = (\nabla F_1 \quad \nabla F_2 \quad \cdots \quad \nabla F_n)^T$ ;  $D = \text{diag}(1/d_i)$ ,  $d_i = \min\{x_i - l_i, u_i - x_i\}$ ,  $i = 1, \dots, n$ ;  $\Delta \in (0, 1)$ 。

文[1]算法如下。

1) 给  $\epsilon, \bar{\epsilon} (> 0)$ ,  $x$  是初始可行内点,  $\Delta \in (0, 1)$ 。

2) 确定  $A^c, A_i^c, A_i^*$ , 进行最优性检验:

a. 若  $x$  为  $\epsilon$  最优解则停, 否则继续;

b. 若式(2)或(3)不成立, 令  $i^* = \text{argmax}\{|g_i| | i \in A^c\}$ ,  $A^c = A^c - \{i^*\}$ , 求解置信域子问题  $(P_1)$ , 使

$$\rho = \frac{f(x+p) - f(x)}{\phi_1(p)} > \mu, \quad \mu \in (0, 1) \quad (4)$$

转 3), 否则继续;

c. 求解置信域子问题  $(P_1)$ , 使式(4)成立, 转 3)。

3) 令  $x = x + p$ , 转 2)。

文[1]在证明收敛性时, 首先依据

$$d_i \geq \epsilon \quad i \in A^c \quad (5)$$

证明了每迭代一步, 对应子问题  $(P_1)$  均有

$$-\phi_1(p) \geq (\bar{\epsilon}/2) \min\{\epsilon \Delta, \bar{\epsilon} L\}$$

即下文中引理 1, 而式(5)对 2) 中的情况 b 不成立, 并且 b 中  $i^*$  不一定违反式(2)或(3); 因此其算法收敛性的证明是不正确的。

笔者将算法步 2) 作如下修改:

2') 进行最优性检验:

a. 若  $x$  为  $\epsilon$  最优则停, 否则继续;

b. 若式(1)不成立, 求置信域子问题  $(P_1)$ , 使式(4)成立, 转 3), 否则继续;

c. 令  $i^* = \text{argmax}\{|g_i| | i \in A^c, \text{且式(2)或(3)不成立}\}$ ,  $s = -\frac{g_{i^*}}{|g_{i^*}|} e_i$ ,  $e_i$  是单位向量, 求单变量置信域子问题

$$(P_2) \quad \min \phi_2(\lambda) = \lambda g^T s + \lambda^2 s^T B s / 2$$

$$\text{s. t.} \quad 0 < \lambda < \bar{\lambda}, \Delta$$

其中  $\bar{\lambda} = \max\{x_i - l_i, u_i - x_i\}$ , 使

$$\rho = \frac{f(x+\lambda s) - f(x)}{\phi_2(\lambda)} > \mu, \quad \mu \in (0, 1) \quad (6)$$

转 4)。

4) 令  $x = x + \lambda s$ , 转 2)。

## 2 收敛性

引理 1<sup>[1]</sup>  $x$  是(P)的可行内点,  $p$  是  $(P_1)$  的解。设存在  $i \in A^c$ , 使  $|g_i| \geq \bar{\epsilon}$ , 则存在  $L_1 > 0$  ( $L_1$

与  $x, p$  无关), 使

$$-\psi_1(p) \geq (\bar{\epsilon}/2) \min\{\epsilon\Delta, \bar{\epsilon}L_1\}$$

**引理 2**  $x$  是 (P) 的可行内点,  $\lambda$  是 (P<sub>2</sub>) 的解。  $\|s\| = |g_i| \geq \bar{\epsilon}$ , 则存在  $L_2 > 0$  ( $L_2$  与  $x, \lambda$  无关), 使

$$-\psi_2(\lambda) \geq (\bar{\epsilon}/2) \min\{\epsilon'\Delta, \bar{\epsilon}L_2\}$$

其中  $\epsilon' = u, -l, -\epsilon$ 。

**证明** 因为

$$\psi_2(t) = -t|g_i| + \frac{1}{2}t^2\|J_i\|^2, \quad J_i = J(x)e_i = (\partial F_1/\partial x, \dots, \partial F_n/\partial x)^T$$

所以 (P<sub>2</sub>) 的解为

$$\lambda = \begin{cases} |g_i|/\|J_i\|^2 & |g_i| \leq \|J_i\|^2\Delta\bar{\alpha}_i \\ \Delta\bar{\alpha}_i & |g_i| > \|J_i\|^2\Delta\bar{\alpha}_i \end{cases}$$

所以

$$\psi_2(\lambda) = -\frac{1}{2}\frac{|g_i|}{\|J_i\|^2}$$

或

$$\psi_2(\lambda) = -\Delta\bar{\alpha}_i|g_i| + \frac{1}{2}\Delta^2\bar{\alpha}_i^2\|J_i\|^2 \leq -\Delta\bar{\alpha}_i|g_i| + \frac{1}{2}\Delta\bar{\alpha}_i|g_i| = -\frac{1}{2}\Delta\bar{\alpha}_i|g_i|$$

从而

$$\begin{aligned} -\psi_2(\lambda) &\geq \min\left\{\frac{1}{2}\Delta\bar{\alpha}_i|g_i|, \frac{1}{2}\frac{|g_i|}{\|J_i\|^2}\right\} = \\ &\frac{1}{2}|g_i| \min\left\{\Delta\max(x, -l, u, -x), \frac{|g_i|}{\|J_i\|^2}\right\} \geq \\ &\frac{1}{2}|g_i| \min\left\{\Delta(u, -l, -\epsilon), \frac{|g_i|}{\|J_i\|^2}\right\} \geq \frac{1}{2}\bar{\epsilon} \min\{\Delta\epsilon', \bar{\epsilon}L_2\} \end{aligned}$$

其中  $L_2$  是  $\frac{1}{\|J_i\|^2}$  的下界。

**定理 3** 对给定  $\epsilon > 0$ , 用上述算法在有限步内可得到  $\epsilon$  最优解。

**证明** 用反证法证。

设  $\{x\}$  是由上述算法产生的无穷点列。首先证明置信域半径序列  $\{\Delta\}$  有大于零的下界, 若不然, 则存在子列  $\{\Delta'\}$  收敛于 0, 且  $\{\Delta\}/\{\Delta'\}$  有大于零的下界。

考虑序列  $\{x'\}$ 。若  $x'$  是由 (P<sub>1</sub>) 产生的, 则由引理 1 知, 当  $\Delta' \rightarrow 0$  时

$$-\psi_1(p) \geq (\bar{\epsilon}/2) \min\{\epsilon\Delta', \bar{\epsilon}L_1\}$$

又由连续性及  $x, p$  的有界性, 存在  $K > 0$ , 使

$$f(x+p) - f(x) - \psi_1(p) \leq K\|p\|^2/2$$

又  $\|Dp\| \leq \Delta'$ ,  $\|D^{-1}\|$  有界, 设  $\|D^{-1}\| \leq \delta$ , 则

$$f(x+p) - f(x) - \psi_1(p) \leq K\delta^2\Delta'^2/2$$

从而

$$|\rho - 1| = \left| \frac{f(x+p) - f(x) - \psi_1(p)}{\psi_1(p)} \right| \leq \frac{K\delta^2\Delta'}{\epsilon\bar{\epsilon}} \quad (7)$$

若  $x'$  是由 (P<sub>2</sub>) 产生的, 由引理 2, 同理得

$$|\rho - 1| = \left| \frac{f(x + \lambda s) - f(x) - \psi_2(\lambda)}{\psi_2(\lambda)} \right| \leq \frac{K \delta^2 \Delta'}{\epsilon' \bar{\epsilon}} \quad (8)$$

当  $\Delta' \rightarrow 0$  时, 式(7)和(8)意味着  $\rho \rightarrow 1$ 。由置信域半径的调整准则, 当  $\rho > \mu$  时,  $\Delta'$  不再减小, 而  $\{\Delta\}/\{\Delta'\}$  有大于零的下界, 这与假设  $\{\Delta'\}$  收敛于 0 矛盾, 从而  $\{\Delta\}$  有大于 0 的下界。由式(4)和(5)有

$$f(x + p) < f(x) - (\mu \bar{\epsilon} / 2) \min\{\epsilon \Delta, \bar{\epsilon} L_1\}$$

或

$$f(x + \lambda s) < f(x) - (\mu \bar{\epsilon} / 2) \min\{\epsilon' \Delta, \bar{\epsilon} L_2\}$$

即每步迭代目标函数的下降量大于等于一固定量。这样进行无穷步,  $f(x)$  下降到  $-\infty$ , 与连续函数  $f(x)$  在闭区间  $l \leq x \leq u$  上有界矛盾。所以有限步内即可得  $\epsilon$  最优解。

### 参 考 文 献

- 1 Sagara N, Fukushima M. A hybrid method for the nonlinear least squares problem with simple bounds. J Comp and Appl Math, 1991, 36: 149~157
- 2 Conn A R, Gould N I M, Toint Ph L. Global convergence of a class of trust region algorithms for optimization with simple bounds. SIAM J Number Anal, 1988, 25: 433~460